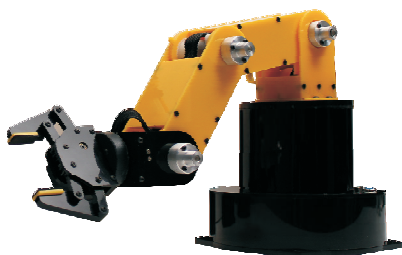


# Brazo Robótico M5



## ESPECIFICACIONES

### Brazo Mecánico

Configuración: Brazo antropomórfico de 5 ejes  
Capacidad de carga: 300 gr (con el brazo extendido)  
Repetibilidad: +/- 0.5 mm  
Rango de ejes:  
J1 (rotación de base) +125°/-125°  
J2 (rotación del hombro) +114°/-18°  
J3 (rotación del codo) +27°/-120°  
J4 (cabeceo de la muñeca) +96°/-107°  
J5 (rotación de la muñeca) +80°/-80°  
Alcance: 410 mm  
Velocidad: hasta 40°/seg  
Realimentación de posición: Encoders incrementales  
Función de home: Microswitch en cada eje  
Actuadores: Motorreductores de CC  
Tipo de transmisión: Directa  
Peso: 3.5 kg

### Controlador

Comunicación: USB 2.0  
Salidas/Entradas: 5 sal. digitales, 8 ent. digitales  
Control de ejes: Tiempo real (PID, PWM)  
Definición de posición: Coordenadas absolutas cartesianas, joints  
Control de trayectoria: Joints, lineal

### Software

Entorno gráfico para Windows.  
Simulador en 3D: permite programación off-line, simulación de ciclos.  
Lenguaje basado en estándar industrial RAPID.  
Modos de programación: básica y avanzada

### Incluye:

- Manual de usuario.
- Guía con prácticas y ejemplos.
- Manual con protocolos de comunicación